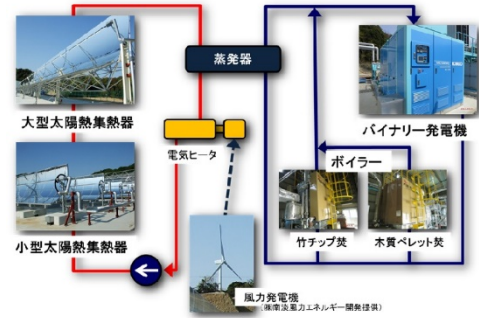




# 足立研究室紹介 (2014)

- 教員：足立 修一 教授 (adachi [at] appi.keio.ac.jp), 井上 正樹 助教 (minoue [at] appi.keio.ac.jp)
- 訪問研究員 (予定)：丸田 一郎 (京都大学), 小野 雅裕 (NASA / CALTECH)
- 研究室の場所：足立教員室 (25-518), 学生居室 (プロジェクトルーム (14-417, 予定), 25-512, 25-522)
- 研究キーワード：システム制御理論, モデリング・システム同定理論, 機械学習, スマートグリッド, 自動車, 航空・宇宙, 音響, 精密機器, ロボットなど
- メンバー構成 (2015年度予定) D3: 1名, D2: 3名, M2: 5名, M1: 5名, B4: 6名 計 20名

## 研究テーマ：ダイナミクスがあれば何でも制御対象



### Vehicle

- 自動車エンジンのモデリングと制御
- 電気自動車用電池の充電率推定
- トラックドライバの運転行動分析

### Smart Grid

- 風力発電のための風況予測
- あわじプロジェクト (風力・太陽熱)
- 電力ネットワーク系の構成理論

### Precision Machine



## Theory and Applications of Control, Filtering and System Identification

### Sport

ゴルフクラブのグリップの運動解析

### Systems Biology



### Acoustics

- 頭部伝達関数の同定
- 立体音響



### Aerospace

- 火星飛行機の誘導・制御
- ジェット機のシステム同定
- ジェットエンジンのヘルスマモニタリング



### Powerful Members

